C.E.S.T.C., TMG 2011

11. 路面下空洞上での繰返し載荷実験

Cyclic Loading Test on Road Surface above Cavity

技術支援課 住吉卓、橋原正周、大石雅登

1. 目的

空洞がある道路に交通荷重が作用して陥没が発 生する状況を想定した実験を行った。

屋外試験ヤードに実験用の路面下空洞を作製し、 地上から繰返し載荷を施し、各種観測により空洞の 進展や周辺地盤の変化を確認した。

2. 概要

実験の概要を図-1のフロー、及び次に示す。① 空気空洞作製

屋外試験ヤードに埋設された発泡スチロールブ ロックを、柑橘類から抽出される D-リモネンを用 いて溶解させ、実験対象の空気空洞を作製する。

② 繰返し載荷

空洞上方の路面で、FWD (Falling Weight Deflectometer、重錘落下式たわみ測定装置)によ る繰返し載荷を行う。通常FWD は、舗装表面に重錘 を落下させた際のたわみ形状を計測し、舗装の支持 力等を判断するための装置である。本実験ではFWD を、空洞を進展させる荷重源として用い、下記③に 示す観測の一環として、たわみ計測も実施する。 ③ 観測

繰返し載荷の過程では、FWD たわみ計測、地表面 変位計測、物理探査、ボアホールカメラ調査により、 地上・地下の変化を観測する。載荷終了後にはサウ ンディングによる状況把握を試みる。また、別途実 施の充てん試験¹⁾にて、空洞に充てん材を注入し、 後日の試掘で固化した充てん材の形状から空洞の 形状を確認する。

3. 方法

(1) 空気空洞作製

1) 試験ヤード

試験ヤードの概略を図-2に示す。図のアスファ ルト舗装面は高さ1.5mの盛土上にある。本ヤード は先行する別途実験²⁾³⁾で用いたものであり、舗装 下には、発泡スチロールブロックの「模擬空洞 A~ K」などを埋設してあった。埋戻し・盛土に用いた 「良質土」は、最大粒径9.5 mm、礫分34%、砂分

53 %、シルト分6 %、粘土分7 %の細粒分まじり礫 質砂である。

今回、模擬空洞のうち、H(深度 1.5 m、寸法□ 1.0 m×厚 0.5 m)を実験対象とした。



模擬空洞H周辺には、図-3に示すように、観測 等に用いる調査孔を設置した。調査孔A-1・A-2は、 リモネン注入やボアホールカメラ調査等に用いる ものであり、サウンディング装置(NSWS、スクリュ ーポイント最大外径25 mm)により削孔した。ここ にNSWSは、載荷重装置を空油圧システムとしたス ウェーデン式サウンディング試験機の改良機(図-4)である。調査孔B-1~B-4はPS検層用であり、 ボーリングマシンにより削孔した径86 mm、深さ4.0 mの孔に、保護管(塩ビ管VP65)を建て込んだ。

2) 発泡スチロールブロックの溶解

サウンディング装置(NSWS)用の中空ロッドの先端にスプレーノズルを取り付けた噴射装置により、調査孔 A-1・A-2(図-3)からリモネンを注入して 発泡スチロールブロックを溶解させ、空気空洞 H (以下、単に空洞と呼ぶことがある)を作製した。

(2) 繰返し載荷

1) 載荷装置

荷重源とした FWD の概略を図-5 に示す。

2) 載荷重

載荷重は、空洞進展の促進を意図した 147 kN (15 tf)を主とし、計測値の判断のため、道路調査で一般的な 98 kN(10 tf)も補助的に用いた。

3) 載荷位置

載荷位置は図-6に示すように、空洞の中心点直

上(CL)、CLから0.3 m 北側(CL-0.3 m)、及びCL から0.3 m 南側(CL+0.3 m)の3箇所であり、たわ みセンサーは載荷板から北方向に展開した。これら 3箇所を、10回や100回など、実験の進行過程で適 宜定めた載荷回数毎に巡回した。

4) 載荷回数

載荷位置と載荷回数の一覧を表-1 に示す。147 kN 及び 98 kN の載荷数は、4 乗則⁴⁾を用いて設計 49 kN 載荷輪数に換算すると 290,889 回であり、交 通量区分 N4 (旧 A 交通、150,000 回/10 年)を超え ている。なお、これ以外に CL から 0.6 m 及び 1.2 m 位置でのたわみ計測も適宜実施したが、これらが空 洞進展に与えた影響は小さいとみなし、表-1の載 荷回数には数えていない。

(3) 観測

載荷及び観測の時期と内容を表-2に一覧する。

10月20日からの繰返し載荷を実施する以前に、 空気空洞の作製前(9月25日)や作製途中(10月 1日)にFWD、そして10月20日にはT-25相当のダ ンプトラックによる予備載荷を実施している。また FWD予備載荷の過程で空洞内に発泡スチロールの 溶け残りが多いことが判明したため、10月13日に リモネンの再注入を行い、空気空洞作製を終了して いる。これら予備載荷やリモネン再注入による空洞 や周辺地盤への影響は、本文では考慮しない。



1) FWD たわみ計測

上記(2)の繰返し載荷を行う際、同時にたわみ計 測も実施した。

2) 地表面変位計測

小型プロフィルメータ(DAM、縦横断形状測定装置)により、載荷に伴う地表面の変位を測定した。 また、プロフィルメータの誤差を補正するため、各 測線の両端の標高をオートレベルにより測量した。 地表面変位の測定位置を図-7に示す。

3) 地中レーダ探査

図-8に示すように、空洞の周囲に格子状に測線 を設定した。南北方向の測線は0.25m間隔、東西方



図-4 サウンディング (NSWS) 装置の概略

測定日	位置	回数	合計				
10月20日	CL	63	63				
	CL-0.3 m	48					
10月21日	CL	45	138				
,	CL+0.3 m	45					
	CL-0.3 m	101	300				
10月22日	CL	100					
	CL+0.3 m	99					
	CL-0.3 m	243					
10月24日	CL	237	733				
	CL+0.3 m	253					
_	CL-0.3 m	397					
11月2日	CL	373	1,156				
	CL+0.3 m	386					
	CL-0.3 m	380					
11月3日	CL	391	1,171				
	CL+0.3 m	400					
	CL-0.3 m	1,068					
累積値	CL	1,109	3, 561				
	CL+0.3 m	1,084					
 (*) 98 kN載荷については、上記の期間 							
甲、台計152回実施した。							



向の測線は 0.5m 間隔とした。

測線上を人力によりレーダ装置を移動させ、探査 を実施した(図-8)。レーダ装置は、深度2.5mま で探査可能な中心周波数200MHzのものを用いた。 繰返し載荷中に適宜定めた時期に、まず空洞中心を 通る測線H-7とH-19を測定(十字測定:R+)した。 前回データから変化が認められない場合は、この2 測線で測定を終了した。変化があった場合は、残り の22測線を測定(メッシュ測定:Rm)した。

十字測定の結果は、通常の測線縦断面の解析を行った。またメッシュ測定の結果には擬似 3D 解析を施し、深度別の平面スライスを作成した。





(b) 概要図

図-5 FWDの概略



4) PS 検層

図-3 に示した B-1~B-4 の 4 箇所の観測孔にお いて、次に示す時期に計測を実施した。

- ① 空気空洞作製前(9月28日)
- ② 空気空洞作製過程(10月1日)
- ③ 空気空洞初期(10月20日)
- ④ 最終測定(11月3日)

測定方法の概要を図-9に示す。各受振孔におけ る発震は、空洞を挟んで対向する観測孔の、孔口付 近の地表で行った。受振器は間隔1mの3連ボアホ ールピックを用い、最初の測定で深度-1.0m、-2.0m、 -3.0mの3深度(図-9の●印)、次に深度を0.5m 下げて-1.5m、-2.5m、-3.5m(図-9の○印)の合 計6深度を測定した。 5) ボアホールカメラ調査

繰返し載荷によって生じた空洞内部の変状をボ アホールカメラ装置により確認した。装置の概略を 図-10に示す。本装置は、平成20年度東京都職員 提案制度で優秀賞を受賞した「CCD 手鏡」⁵⁾を参考 に、今回の実験用に製作したものである。小型の CCD カメラモジュール及び光源となる白色LEDを取 り付けた基板を調査孔から挿入し、空洞内部の状況 を地上のディスプレイで確認したり、ビデオカメラ で撮影したりする装置である。塩ビ管ロッドの挿入 深度・向きや、つまみによる仰俯角の調整が可能で ある。空洞内部の確認手順は、次の①~⑦に示すと おりである(図-11 参照)。

月	日	実施内容	当日初期値	1サイクル	2サイクル	3サイクル	4サイクル	5サイクル
9月	25日	予備載荷(FWD) 観測	予備FWD、DAM	_	_	_	_	_
	28日	観測孔削孔 予備載荷(FWD)	Rm, PS	-	-			-
	30日	空気空洞作製1	_	_	-	_	_	_
10月	1日	空気空洞作製2(解け 残り多い) 予備載荷(FWD)	予備FWD[6] Rm、PS	予備FWD[28] R+	-	-	-	-
	13日	空気空洞作製3(リモ ネン再注入)	С	-	Ι	-	_	-
	20日	繰返し載荷 予備載荷(DP)	Rm	FWD[30] DP[10] Rm、PS	FWD[40] DP[30] Rm	FWD[60] DP[段差5] R+	FWD[63] R+	-
	21日	繰返し載荷	C、R+	FWD[66] Rm、C	FWD[81] R+	FWD[111] R+、C	FWD[141] R+、C	FWD[201] R+ DAM
	22日	繰返し載荷	Rm	FWD[262] R+	FWD[352] R+	FWD[501] R+、C DAM	-	-
	24日	繰返し載荷	R+	FWD[510] R+	FWD[634] Rm、C	FWD[924] R+、C	FWD[1,224] Rm、C DAM	-
11月	2日	繰返し載荷	Rm, C	FWD[1,515] R+、C	FWD[1,791] R+	FWD[2,090] R+	FWD[2,390] R+、C DAM	_
	3日	繰返し載荷	Rm	FWD[2,661] R+	FWD[2,961] R+、C	FWD[3,261] R+、C	FWD[3,561] Rm、C、PS DAM	-
1月	26日	サウンディング (NSWS)	-	-	_	_	-	_
	27日	充てん材注入(別途 実験)	_	_	_	_	_	_
3月	10日	試掘(別途実験) 空気空洞の形状推定	_	_	_	_	_	_

表-2 載荷及び観測の時期と内容一覧

載荷及び観測

FWD[N]: FWD載荷[147 kN累積載荷回数](予備載荷含まず)

予備載荷

予備FWD[n]: FWD載荷[147 kN累積載荷回数]

DP[n]: ダンプ走行 (T-25相当、2 km/h) [累積往復回数]

DAM: 路面形状測定

R+: 地中レーダ探査(十字測定)

Rm: 地中レーダ探査 (メッシュ測定)

PS : PS検層

C: CCDカメラ撮影

観測



図-10 ボアホールカメラ装置概略

 ①北西孔 1.5 mの深度に CCD カメラを固定し、南 東孔に挿入した電球を上下させ、カメラで視認で きる最上点及び最下点の深度(Du[SE]-L 及び Dd[SE]-L)を計測する(図-11(a))。

- ②南東孔の電球を 1.5 mの深度に固定し、北西孔の CCD カメラを上下させ、カメラで視認できる最上点及び最下点の深度 (Du [NW]-C 及び Dd [NW]-C)を計測する (図-11 (b))。
- ③上記①の電球と CCD カメラを入れ替え、 Du[NW]-L及びDd[NW]-Lを計測する(図-11(a))。
 ④上記②の電球と CCD カメラを入れ替え、
- Du[SE]-C及びDd[SE]-Cを計測する(**図-11(b)**)。
- ⑤片方の孔に CCD カメラ、もう一方に電球を挿入 し、CCD カメラと電球を同じ深度で上下させてカ メラで視認できる最上点及び最下点の深度(Du 及び Dd)を計測する(図-11(c))。
- ⑥北西孔および南東孔に電球を挿入し、それぞれ 空洞の底面または崩落土砂の上面に接触した深 度(D[NW]、D[SE])を計測する(図-11(d))。
- ⑦片方の孔に CCD カメラを深度 1.6m まで挿入し、 右回りに回転させて空洞内部の状況を撮影した。 カメラに搭載されている LED 照明が光量不足の 場合には、もう一方の孔に電球を挿入し天井付近 または崩落土砂の上面に固定し、補助照明とした
 - $(\boxtimes -11(e))_{\circ}$

6) サウンディング

繰返し載荷の終了後、NSWS によるサウンディン グを実施した。実施位置は図-12 に示す 6 箇所で ある。H-1~H-5 の 5 点の配置は、FWD の計測点 (D0・ D200・D450・D750・D2000) に合わせており、H-5 (D2000 位置) 及び近傍の H-5' は、繰返し載荷の影 響が小さい位置と想定して設けている。

計測深度は、原則として地表面から空洞の下端より0.5m下、すなわち深度2.5mまでとしたが、貫入が困難な場合には貫入できる深度までとした。

7) 試掘

別途実施の充てん実験により、空洞に注入され、 固化した充てん材を試掘し、空洞の形状を推定する。

4. 結果と考察

繰返し載荷実施中における観測のうち、FWD たわ み計測・地中レーダ探査・ボアホールカメラ調査の 主な観測経過及び代表図を、それぞれ表-3及び図 -13に示す。図-13では、地中レーダ探査の結果、 すなわち十字測定による測線縦断面図(電磁波の反 射パターン)、及びメッシュ測定の擬似3D解析によ る深度スライス図、そしてボアホールカメラ調査に よる空洞内の写真を示している。以下、これら図表 を適宜参照されたい。

載荷位置 CL における、たわみ計測結果を図-14 に示す。ここに載荷回数は、荷重 147 kN、載荷位 置 3 箇所 (CL・CL+0.3 m・CL-0.3 m)の合計数であ り、グラフプロットは載荷位置 CL の結果のみを抜 粋表示している。

1) FWD たわみの計測結果

空洞中心のたわみ量(D0)は、載荷回数30回程 度まで急激に増大し、その後も200回程度まで増大 は顕著であるが、徐々に緩やかになっている。60 回、及び66回にはステップ状に増大している。以 降1,000~1,200回程度まで、途中322回に単発的 なピーク(1.6 mm 弱)はあるが、平均的には緩や かに約1.45 mm まで増大している。以降たわみ量は 減少傾向となり、1,400回程度では平均的に約1.35 mm となっている。その後は横ばいに近く、3,400~ 3,500回程度で約1.4 mm に至っている。

また、1,300~2,300 回程度ではたわみ量のバラ ツキが大きく、平均的な値よりも大きな値が散在す る。例えば1,600~1,700 回程度のたわみ量のプロ ットは約1.35~1.4 mmの間に集中しているが、一 部のプロットは、その上方約1.4~1.5 mmの間に分 布していることが見て取れる。

以上より、載荷回数 1,200~1,300 回程度に、空 洞直上の緩んだ層の上で、盛土材の砂が土粒子の噛 み合わせによるアーチ効果を発揮してよく締まり、 以降、舗装や盛土の強度を示すたわみ量の変化が小 さくなったことが想定される.



 (*) 電球と CCD カメラを入れ替えて、北西孔での電球の 深度 Du[NW]-L 及び Dd[NW]-L も計測する。

(a) カメラ固定、電球移動



(c) カメラと電球を平行移動



(e) 空洞内撮影

図-11 ボアホールカメラ調査手順



図-12 サウンディング実施位置



^(*) 電球と CCD カメラを入れ替え、南東孔での電球の深 度 Du[SE]-C 及び Dd[SE]-C も計測する。

(b) 電球固定、カメラ移動



(d) 電球のみ降下

表-3 主な観測経過一覧

	业去口	F	WD147kN載荷		地中	レーダ	探査	ボアホールカメラ調査			
当該日 日付 のサイ		思 積載 たわみ量			十字測定		メッシュ測定			想定される状況	
111	クル数	希回数	の傾向	実施	反射パターン の特徴	実施	深度1.25 m・1.5 mの スライスの特徴	実施	観察結果		
10月20日	初期	0	刍激に曲士	О А 1	当初の空洞上 面と見られる 反応が明瞭	О В 1	深度1.5 mには当初 の空洞上面と見ら れる反射パターン がある	C 1	(この日は調査を実施 しておらず、代替えに 10月13日の画像をC1 に示した)	この時点(10月13 日)で崩落土砂が確 認されているが、天 井の崩壊は小さい	
	1	30		0		0	深度1.25 mに崩壊 中の空洞上面と見 られる反射パター ンが出現			天井の崩壊が大きく	
	2	40		0	次第に不明瞭 化	0	深度1.25 mの反射 パターンの面積が わずかに大きくな る			進行	
	3	60	4	0	0						
	初期	63	、川を佐を晒芽	0	-			0	・天井からの崩落土砂		
	1	66	・ 引き続き顕著 に増大するが、	0		0	大きな変化なし	<u>C21</u>	が底面の中央付近に山 形に堆積している ・天井には凹凸が生じ ているが、ドーム形成 には至っていない ・1サイクル時には天 井の南東隅角部の崩壊 が認められる		
	2	81	なる	. 0	大きな変化な						
10月21日	3	111	」・10月20日4サイ クル時、及び10		_し 反射振幅がや			0			
	4	141	月21日1サイクバ 時にはステップ					0			
	5	201	状に増大	0							
	初期	201		0	や大さくなる	0	深度1.25 m・1.5 m の反射パターンが 明瞭になり、振幅				
10月22日					-		も人さくなる			崩壊が谷々に進行	
	2	262 352	緩やかに増大		大きな変化な し 東西測線の反 射振幅がやや						
	3	501		0				0 C 2 2	・崩落土砂の量が増え ている ・北西孔より撮影した 南東方向の画像では、 「魚の頭」のような特 徴的形状の土塊が見え る ・西側の天井は側時か		
10月24日	初期	501		0							
	1	510		0							
	2	634		0 A 2		О В 2	大きな変化なし	0	ら斜め上方に高くなっ ており、ドームの形成 が示唆される		
	3	924		0				0 C 2 3	・天井の崩落が進行し ていると思われ 「角		
	4	1, 224		0	大きくなる 大きな変化な	0	大きな変化なし	0	の頭」形の土塊が崩れていく		
11月2日	初期	1, 224	バラツ キが大 きく、 1,400回 を少均 なりもな で 減 少 がする	0	前夜の雨の影響か(?)、前	0	深度1.25 m・1.5 m の反射パターンが 北方向にやや広が る	0	 ・崩落土砂の量が増え ており、対向する側面の状況が見えにくい ・北側・西側の天井が 	 ・10月24日以降、天 候の変化等により崩 壊が進行 ・天井にドーム形成 	
	1	1, 515		0	後のサイクル とは異質なパ ターン			0	中央方向に向かって高 くなっており、ドーム が形成されたと判断さ れる		
	2	1, 791		0	 南北測線の反 射振幅がやや 大きくなる → →<					崩壊が若干進行した	
	3	2,090		0				~		可能性はあるが、概	
	4 初期	2,390 2,390				0	大きな変化なし	0	・大きな変化なし	ね女正した状態	
	1	2,661		Ŏ					・天井の中央付近が高		
11月3日	2	2, 961		0				0	められる		
	3	3, 261	ほぼ横ばい	0				0	 ・側壁の変状は少な く、天井の北西隅鱼部 		
	4	3, 561		О АЗ		О В 3	大きな変化なし	0	には崩壊が見られない		

(*)実施: 当該サイクル後に調査を実施している場合は"○".下段の"A1"等の記号は図-13に示す画像に対応している



図-13 載荷及び観測の時期と内容一覧

2) 地表面変位の計測結果

各実施日における地表面変位の測定結果を図-15 に示す。

対象空洞範囲において全測定で 5~8mm の標高差 が認められるが、経時的な沈下の進行は生じていな い。したがって、これらの差異は測定時における計 測位置のずれや測定誤差であり、舗装表面の変位は ほとんど生じていないと判断される。

3) 地中レーダ探査の結果

FWD たわみ量の傾向やボアホールカメラによる 観察結果と対比しながら、地中レーダ探査の結果を 述べる。

① 10月20日(載荷初期~63回)

FWD たわみ量が急増した段階である。

載荷回数の増大と共に反射パターンは次第に不 明瞭となった。これは、載荷により天井の崩落が進 行し、天井形状の凹凸が大きくなり、反射波が散乱 されたことが原因であると推定される。

載荷回数 30 回の深度スライスでは、深度 1.25m に反射パターンが認められる。したがって、繰返し 載荷により天井の崩落が進行し、天端深度が浅くな ったと推定される。

② 10月21日(載荷64~201回)

FWD たわみ量は、上記①よりは緩やかになりつつ も、顕著に増大していた段階である。ボアホールカ メラ調査では天井に凹凸が認められたが、ドーム形 成には至っていなかった。

1 サイクル目(載荷 66 回)では、FWD たわみ量が ステップ状に増大し、カメラでは空洞の南東角天井 付近に崩壊の跡が認められたが、地中レーダでは顕 著な変化は認められなかった。

5 サイクル目(載荷 201 回)後の反射振幅がやや 大きくなったが、それ以外には載荷に伴う記録の変 化はほとんど認められない。

③ 10月22日(載荷202~501回)

FWD たわみ量が緩やかに増大していた段階である。載荷 322 回目にはたわみ量の単発的な最大値 (1.6 mm 弱)が生じた。

反射パターンには載荷に伴う記録の変化はほと んど認められないが、深度スライスでは 10 月 21 日の載荷 66 回の記録と比較して、深度 1.25m および 1.50mの反射パターンが明瞭になり、振幅も大きくなった。

ボアホールカメラ調査では、「魚の頭」のような 形状の大きな崩落土塊が認められた。

④ 10月24日(載荷502~1,224回)

FWD たわみ量が緩やかに増大し、1.45 mm 程度に 至る段階である。ボアホールカメラ調査では、「魚 の頭」形状の土塊が崩壊していき、天井から新たな 土砂が崩落していると考えられた。

3 サイクル目(載荷 924 回)後の東西測線の反射 振幅がやや大きくなったが、それ以外には載荷に伴 う記録の変化は認められない。

⑤ 11月2日(載荷1,225~2,390回)

FWD たわみ量に減少傾向が生じ(1,400 回程度で約 1.35 mm)、その後横ばいに近い段階。ただし、 平均的なたわみ量よりも大きな値が散在しており、 空洞の進展とアーチ効果の影響が拮抗していた可能性がある。

前夜の降雨による影響か 1 サイクル目(載荷 1,515回)までは路面の多重反射が卓越し、空洞の 反射記録が不鮮明であった。10月24日の記録と比 較すると、2サイクル目(載荷1,791回)以降、南 北方向測線の反射振幅がやや大きくなっている。

深度スライスでは、10月24日の載荷1,224回の 記録と比較して、深度1.25mおよび1.50mの反射パ ターンが北方向にやや広がった。

ボアホールカメラ調査によっても崩落土砂の堆 積状況に変化が認められており、天井の崩落が進行 したと推定される。天井はドーム状を呈しており、 レーダ記録と整合している。

⑥ 11月3日(載荷2,391回~3,561回)

載荷に伴う記録の変化はほとんど認められない。 この段階で繰返し載荷を終了した。

4) PS 検層の結果

P波・S波とも繰返し載荷中に初動振幅の明瞭な 変化が得られなかったので、本文では報告を割愛す る。なおP波については、予備載荷またはリモネン 再注入に伴う地盤の崩落や緩みによると見られる 初動振幅の減衰が認められた。



グラフプロットは載荷位置 CL の結果のみの抜粋表示。

図-14 FWD によるたわみ計測結果



図 一 15 各実施日における地表面変位

5) ボアホールカメラ調査の結果

繰返し載荷過程の目視観察については、上記 3) で述べた。

上記 3. (3) 5) に示した方法 (図-11) による測定 結果から、幾何学的検討により崩落土砂の堆積状況 等を推定した断面図を図-16(a) に示す。最終的に 天井の深度は北西側が南東側よりも 8 cm 高く ({Du[SE]-L} - {Du[NW]-L})、空洞底面は4 cm 高か った({Dd[SE]-L} - {Dd[NW]-L}) ことから、北西側 の天井崩落が南東側より大きかったと推定された。

繰返し載荷終了後の空洞内状況の見取り図及び 写真を図-16(b)・(c)に示す。これより、天井がド ーム形状になっていること、側壁や天井隅角部の変 状は小さいことなどが確認できる。

6) サウンディングの結果

上記 3. (3) 6) に示した 6 箇所 (図-11) で NSWS を実施したうち、H-1・H-3・H-4 の 3 箇所の結果を 図-17 に示す。以下、空洞・崩積土の範囲推定の ほか、繰返し載荷による空洞直上や側方の緩み状況、 そして、上記 1) で想定されたアーチ効果の確認の ため、緩み区間上方の締まり状況に着目して述べる。 ① H-1 (空洞の中央)

貫入荷重が減少して回転が止まる深度約 1.1 m から 0.15 m (スクリューポイントの長さ分)浅部、 すなわち深度 0.95 m 付近より緩みが始まり、深度 1.5 m 付近の「当初の空洞範囲」の上端を経て、荷 重が再び掛かり始める深度約 1.66 m までが「ゆる み~空洞」、これ以下、空洞域の底(深度 2 m)ま でが天井が崩落して堆積した崩積土と推定される。

また、「ゆるみ~空洞」の直上区間はよく締まっ ており、深度 0.72~0.85 m では換算 N 値が 50 以上 である。

② H-3 (空洞中央から 0.45 m 北)

深度 0.8 m 付近から緩みが始まり、深度約 1.55 m までが「ゆるみ~空洞」、これ以下、深度 2 m まで が、上記①と同様に崩積土と推定される。

また、「ゆるみ~空洞」の直上区間はよく締まっ ており、スクリューポイントの寸法も考慮すると路 盤の影響も重なっているが、深度 0.43~0.58 mで は換算 N 値が 50 以上である。 ③ H-4 (空洞中央から 0.75 m 北)

深度 1.3 m 付近から緩みが始まり、深度約 2.0 m までが「ややゆるい」と推定される。この「ややゆ るい」区間(換算 N 値 5~12 程度)は、上記①・② に示した H-1・H-3の「ゆるみ~空洞」区間(換算 N 値 0~5 程度)よりも締まっており、開始深度(1.3 m)も深いことから、空洞範囲内の H-1・H-3 とは明 らかに状況が異なっている。

また、「ゆるみ~空洞」の直上区間はよく締まっ ており、深度 1.05~1.15 m では換算 N 値が 50 以上 である。

④ 繰返し載荷の影響

今回図示していないが、H-5 では深度約 1.35~ 1.85 m に、区間長はやや短いが H-4 と同程度の「や やゆるい」区間があった。また H-5'では深度約 1.35 ~1.8 m に、換算 N 値 12~17 程度で、その上下よ りも緩い区間があった。これら区間の直上区間は、 やはりよく締まっており、H-5 では深度 0.63~0.81 m、H-5'では深度 1.05~1.17 m において換算 N 値が 50 以上であった。

以上より、H-1・H-3・H-4箇所の結果には繰返し 載荷の影響、すなわち空洞直近の地盤の緩みや、そ の上方に想定されたアーチ効果による締まり(上記 1))などが反映された可能性がある。しかし、H-4 箇所の結果には、当初載荷の影響が小さいと想定し たH-5・H-5'箇所、特に前者との共通点もあり、載 荷の影響範囲や程度は明らかでない。

⑤ NSWS による空洞・地盤状況推定について

NSWS によるサウンディングは、スウェーデン式 サウンディング試験や簡易動的コーン貫入試験な どに比べ、相当精度が高いと考えられる。

ただしNSWS は、先端から最大径位置までの延長 15 cm のスクリューポイントの平均的な貫入抵抗を 計測する機構である。したがって、図-18 に例示 するように、空洞の有無や、空洞と土の境界の厳密 に検出することを求めた場合、空洞厚が薄いケース や、空洞直近の土が非常に緩いケース、土の締まり 程度が薄層内で変化するケースなどには、困難にな ると考えられる。 7) 試掘の結果

固化した充てん材の状況写真、及び概略形状図を 図-19 に示す。ボアホールカメラ調査では、空洞 の天井はドーム形状と観察されたが、天井付近には 充てん材のない隙間があったと考えられ、充てん材 の上部は不規則な形状となっている。

充てん材の北側には高まりがあり、北西側で最も

高く南西側より約 20cm 高くなっている。これは北 西側にリモネンの注入孔があり、その周辺で繰返し 載荷による天井の崩落が大きかったことを示して いる。

試掘結果は、北西側の天井の崩落が南東側より大きかったという推定など、ボアホールカメラ調査の結果(上記5)、図−16)と整合している。



(a) 推定断面図

(b) 見取り図及び写真撮影位置



① 南東孔方向



(c) 北西孔の深度約1.7 mからの状況写真

図-16 繰返し載荷終了後の空洞内状況



図-17 サウンディング (NSWS)の結果

-128-













(b) 西側断面図-19 試掘の結果

5. まとめ

屋外試験ヤードに作製したアスファルト舗装下 の空気空洞を対象に、地上からFWDによる繰返し載 荷を施し、各種観測により空洞の進展や周辺地盤の 変化を確認した。主な内容は次のとおりである。

・試験ヤード

舗装構造:表基層 10 cm、路盤 40 cm、合計 50 cm 地山 (盛土):細粒分まじり礫質砂

空気空洞:□1.0 m×厚0.5 m、深度(土被り)1.5 m

・繰返し載荷条件

荷重源 : FWD

載荷重 : 147 kN、及び 98 kN

載荷位置:空洞の中央直上、北0.3 m、南0.3 mの 3 点を、適宜定めた回数ずつ巡回

繰返し数:147 kN 3,561 回、98 kN 152 回

(49 kN 換算で 290, 889 回、交通量区分 N4 以上)・観測項目

FWD たわみ計測、地表面変位計測、地中レーダ探査、 PS 検層、ボアホールカメラ調査、サウンディング (NSWS)、充てん材注入後の試掘

実験開始前の荷重検討では、数回~十回程度の繰 返し載荷で路面陥没が発生すると見込んでいた。し かし、実際には上記の回数の載荷でも陥没の兆候が 認められなかったため、実験を終了している。

実験の結果、次のことがわかった。

- ①空洞は全壊や上方移動には至らず、天井部の地盤 が崩落してドーム形状となり、崩落土砂が底部に 堆積した状態で安定した。
- ②空洞の直上の地盤には緩み区間が生じた。さらに その上方には、繰返し載荷に伴うアーチ効果によ るものと想定される締まった区間が生じた。

③地表面変位はほとんど生じなかった。

④FWD たわみ計測値、地中レーダ探査結果には、空 洞や周辺地盤の変化が反映されていた。

⑤NSWS により、繰返し載荷終了後の空洞や周辺地 盤の状況を概略的に把握できた。

なお試験ヤードの地下水位は、常時 G.L.-6.0 m 以深であり、空洞の位置(深度 1.5~2.0 m)より も相当低かった。水没を繰返すなど地下水の影響が ある空洞では、土砂崩落や緩み領域の拡大が促進さ れ、本実験よりも陥没が発生しやすいと思われる。

最後に、本実験の実施に際し多大なご協力をいた だいた関係各位に感謝の意を表します。東京大学生 産技術研究所 桑野玲子先生には観測方法に関し有 益な助言を賜り、感謝いたします。東京都下水道局 芝浦水再生センター 岩田良平氏(現東京都建設局 河川部)には「CCD 手鏡」の丁寧な実演と解説をし ていただき、ここにお礼申し上げます。

参考文献

1) 住吉卓、橋原正周、大石雅登(2011):小型装置による路面下空洞の充てん実験、平 23. 都土木技術支援・人材育成センター年報(掲載予定)

2) 住吉卓、橋原正周(2009):路面下空洞(深層部)探査技術に関する屋外模型実験、平 21. 都土木技術支援・人材育成センター 年報、159-178

3) 住吉卓、橋原正周、大石雅登(2011):路面下空洞(深層部)探査技術に関する屋外模型実験(その2)、平23. 都土木技術支援・ 人材育成センター年報(掲載予定)

4) (社) 日本道路協会(2006): 舗装設計便覧、64、丸善(株)

5) 東京都総務局 (2009): 平成20年度東京都職員提案制度受賞者のコメント<第4回>、「とちょう-i」ホームページ、 http://www.tocho-i.metro.tokyo.jp/c_up/21/21syokuinteian/0223_gesui.htm、平成21年2月23日